Arduino workshopissa rakennettu robotti

Arduino + 2 servoa + itsetehtyjä "viiksikarvoja" for collision detection

Koodi: http://pastebin.com/CyDQc3Wd

Vacubot openscad koodia:
http://kirjoitusalusta.fi/hacklab-vacubot

DCMOOTTORI << >>

```
void setup() {
  digitalWrite(13, LOW);  // Nothing works until...
  pinMode(13, OUTPUT);
  pinMode(9, OUTPUT);  // Moottori  <<
  pinMode(3, OUTPUT);  // Moottori  >>

  Serial.begin(115200); // Avataan portti

}
void loop() {

  while(!Serial.available() ){/* sleep */};

  digitalWrite(13,HIGH);
  int c = Serial.read();
   if(c>='0' && c<='9') {
    int n  = c -'0'; // n saa arvoja 0-9
    int v = (n*255)/9; // v saa arvoja 0-255
    analogWrite(9, v);
    Serial.print(v);
   }
   Serial.print(" ");
   c = Serial.read();
   if(c>='0' && c<='9') {
    int n  = c -'0'; // n saa arvoja 0-9
    int v = (n*255)/9;
    analogWrite(3, v);
    Serial.println(v);
   }
}
```